

Actividades clave

Las actividades clave serán:

1. **Diseño del hardware:** Crear la estructura física e integrar sensores y actuadores para interactuar con el entorno.
2. **Desarrollo del software:** Programar el sistema operativo y los algoritmos que permitan al robot aprender y ejecutar tareas.
3. **Integración de sensores y actuadores:** Configurar los dispositivos que permitirán al robot percibir y actuar en su entorno.
4. **Entrenamiento y programación:** Enseñar al robot a replicar tareas mediante ejemplos o programación.
5. **Pruebas y optimización:** Verificar que el robot realice correctamente las tareas y ajustar para mejorar su rendimiento.
6. **Mantenimiento y actualización:** Monitorear el robot, realizar reparaciones y actualizar el software para mantener su funcionamiento.
7. **Comunicación:** Establecer protocolos para coordinar con otros robots o sistemas si es necesario.