

**El nombre de nuestro proyecto es VIMM**

**Nuestra idea es la siguiente:**

Nuestra idea consta de crear un contenedor robot que separe de forma automática y poder reciclar sin necesidad de tener que separarlo por nosotros mismos. Estos estarán repartidos por la calle, sustituyendo los contenedores normales. De esta forma, el público podrá reciclar de forma más rápida y eficiente.

Para que esto funcionase tendríamos que tirar la basura sin bolsa y esta caería sobre una cinta eléctrica donde se escanean los elementos y con ayuda de unos desviadores metálicos, enviará los siguientes elementos hacia sus cubos correspondientes: plástico, cartón y orgánico.